#### Plan

- ► Glatte Kurven und deren Tangenten
- Winkel zwischen zwei Kurven und Winkeltreuesatz
- Anwendungen in elementargeometrischen Aufgaben
- Inversion als "Kreisspiegelung" und Sekanten-Tangenten-Satz noch einmal

## Glatte Kurven und deren Tangenten

**Def.** Eine (glatte ebene) Kurve ist das Bild einer Abbildung  $C: [\alpha, \beta] \to \mathbb{R}^2$ , d.h.,  $C(t) = \binom{C_1(t)}{C_2(t)}$  wobei  $C_1, C_2$  stetig differenzierbar sind, und  $(C_1')^2 + (C_2')^2 > 0$ . Physikalisch kann man eine Kurve als die Bahn eines Teilchens verstehen.

**Bsp.** Strecke  $\binom{C_1(t)}{C_2(t)} = \binom{x_0 + u \cdot t}{y_0 + v \cdot t}, \ t \in [\alpha, \beta]$ , ist eine Kurve.

**Bsp.** Kreis ist eine Kurve. Z.B.  $\binom{C_1(t)}{C_2(t)} = \binom{\cos(t)}{\sin(t)}$ ,  $t \in [0, 2\pi]$ , ist die Abbildung deren Bild der Kreis mit der Gleichung  $x^2 + y^2 = 1$  ist; das ist Kreis vom Radius 1 um  $\vec{0}$ .

**Bsp.** Ellipse ist eine Kurve. Z.B.  $\binom{C_1(t)}{C_2(t)} = \binom{\frac{\cos(t)}{\sqrt{\lambda}}}{\frac{\sin(t)}{\sqrt{\mu}}}$ ,  $t \in [0, 2\pi]$ , ist die Abbildung, deren Bild die Ellipse mit der Gleichung  $\lambda x^2 + \mu y^2 = 1$  ist.

Sei 
$$C: [\alpha, \beta] \to \mathbb{R}^2$$
, (  $C(t) = \binom{c_1(t)}{c_2(t)}$ ) eine Kurve. Was ist deren

Tangente im Punkt  $P = C(t_0)$ ? Geometrische Definition: Nehme die Folge von Sekanten (=Geraden die durch  $C(t_0)$  und  $C(t_i)$  gehen,) wobei  $t_i \rightarrow t_0$ . Dann heißt deren Grenzwert die Tangente.



(Jede Gerade ist gegeben durch eine Gleichung der Form ax + by + c = 0, wobei (\*)  $a^2 + b^2 = 1$  (Hessische Normalform). OBdA ist  $c \neq 0$ , also können wir die Gleichung so wählen, dass (\*\*) c > 0.

Die Bedingungen (\*), (\*\*) bestimmen die Gleichung einer gegebenen Geraden eindeutig. Also bekommen wir die Folgen  $a_i$ ,  $b_i$ ,  $c_i$ . Die Folgen konvergieren, siehe Beweis von Lemma 20. Seien  $\bar{a}$ ,  $\bar{b}$ ,  $\bar{c}$  die Grenzwerte. Dann ist die Gerade mit der Gleichung  $\bar{a}x + \bar{b}y + \bar{c} = 0$  die Tangente. )

Analytische Definition: Die Tangente einer Kurve  $C(t) = \binom{C_1(t)}{C_2(t)}$  in  $t_0$  ist die Gerade  $\left\{C(t_0) + \binom{C_1'(t_0)}{C_2'(t_0)}\right\}$ s wobei  $s \in \mathbb{R}$ .

**Lemma 20.** Die analytische und geometrische Definition stimmen überein.

**Beweis** OBdA ist  $t_0 = 0$ . Betrachte die Taylor-Reihe von  $C_1(t)$ ,  $C_2(t)$  im Punkt t = 0:

$$C_1(t) = C_1(0) + C_1'(0)t + Rest_1(t)$$
,  $C_2(t) = C_2(0) + C_2'(0)t + Rest_2(t)$ , wobei  $\lim_{t\to 0} \frac{Rest_1(t)}{t} = \lim_{t\to 0} \frac{Rest_2(t)}{t} = 0$ .

Dann ist die Gleichung der Sekantedurch C(0), C(t) gleich (LAAG1, Vorl. 25)

$$\det \begin{pmatrix} C_{1}(0) - x & C_{2}(0) - y \\ C_{1}(0) - C_{1}(t) & C_{2}(0) - C_{2}(t) \end{pmatrix} = 0 \iff$$

$$\det \begin{pmatrix} C_{1}(0) - x & C_{2}(0) - x \\ C_{1}(0) - C_{1}(0) + C'_{1}(0)t + Rest_{1}(t) & C_{2}(0) - (C_{2}(0) + C'_{2}(0)t + Rest_{2}(t)) \end{pmatrix} = 0 \iff$$

$$\det \begin{pmatrix} C_{1}(0) - x & C_{2}(0) - y \\ C_{1}(0) + \frac{1}{t}Rest_{1}(t) & C'_{2}(0) + \frac{1}{t}Rest_{2}(t) \end{pmatrix} = 0 \iff$$

$$\times \underbrace{\begin{pmatrix} C'_{2}(0) + \frac{1}{t}Rest(t) \end{pmatrix} - y \underbrace{\begin{pmatrix} C'_{1}(0) + \frac{1}{t}Rest(t) \end{pmatrix}}_{s(t)} - y \underbrace{\begin{pmatrix} C'_{1}(0) + \frac{1}{t}Rest_{1}(t) & C'_{2}(0) + \frac{1}{t}Rest_{2}(t) \end{pmatrix}}_{otherwise both equations} = \underbrace{\det \begin{pmatrix} C_{1}(0) & C_{2}(0) \\ C'_{1}(0) + \frac{1}{t}Rest_{1}(t) & C'_{2}(0) + \frac{1}{t}Rest_{2}(t) \end{pmatrix}}_{otherwise both equations} = \underbrace{\det \begin{pmatrix} C_{1}(0) & C_{2}(0) \\ C'_{1}(0) + \frac{1}{t}Rest_{1}(t) & C'_{2}(0) + \frac{1}{t}Rest_{2}(t) \end{pmatrix}}_{otherwise both equations} = \underbrace{\det \begin{pmatrix} C_{1}(0) & C_{2}(0) \\ C'_{1}(0) + \frac{1}{t}Rest_{1}(t) & C'_{2}(0) + \frac{1}{t}Rest_{2}(t) \end{pmatrix}}_{otherwise both equations} = \underbrace{\det \begin{pmatrix} C_{1}(0) & C_{2}(0) \\ C'_{1}(0) + \frac{1}{t}Rest_{1}(t) & C'_{2}(0) + \frac{1}{t}Rest_{2}(t) \end{pmatrix}}_{otherwise both equations} = \underbrace{\det \begin{pmatrix} C_{1}(0) & C_{2}(0) \\ C'_{1}(0) + \frac{1}{t}Rest_{1}(t) & C'_{2}(0) + \frac{1}{t}Rest_{2}(t) \end{pmatrix}}_{otherwise both equations} = \underbrace{\det \begin{pmatrix} C_{1}(0) & C_{2}(0) \\ C'_{1}(0) + \frac{1}{t}Rest_{1}(t) & C'_{2}(0) + \frac{1}{t}Rest_{2}(t) \end{pmatrix}}_{otherwise both equations} = \underbrace{\det \begin{pmatrix} C_{1}(0) & C_{2}(0) \\ C'_{1}(0) + \frac{1}{t}Rest_{1}(t) & C'_{2}(0) + \frac{1}{t}Rest_{2}(t) \end{pmatrix}}_{otherwise both equations} = \underbrace{\det \begin{pmatrix} C_{1}(0) & C_{2}(0) \\ C'_{1}(0) + \frac{1}{t}Rest_{1}(t) & C'_{2}(0) + \frac{1}{t}Rest_{2}(t) \end{pmatrix}}_{otherwise both equations} = \underbrace{\det \begin{pmatrix} C_{1}(0) & C_{2}(0) \\ C'_{1}(0) + \frac{1}{t}Rest_{2}(t) \end{pmatrix}}_{otherwise both equations} = \underbrace{\det \begin{pmatrix} C_{1}(0) & C_{2}(0) \\ C'_{2}(0) + \frac{1}{t}Rest_{2}(t) \end{pmatrix}}_{otherwise both equations} = \underbrace{\det \begin{pmatrix} C_{1}(0) & C_{2}(0) \\ C'_{2}(0) + \frac{1}{t}Rest_{2}(t) \end{pmatrix}}_{otherwise both equations} = \underbrace{\det \begin{pmatrix} C_{1}(0) & C_{2}(0) \\ C'_{2}(0) + \frac{1}{t}Rest_{2}(t) \end{pmatrix}}_{otherwise both equations} = \underbrace{\det \begin{pmatrix} C_{1}(0) & C_{2}(0) \\ C'_{2}(0) + \frac{1}{t}Rest_{2}(t) \end{pmatrix}}_{otherwise both equations} = \underbrace{\det \begin{pmatrix} C_{1}(0) & C_{2}(0) \\ C'_{2}(0) + \frac{1}{t}Rest_{2}(t) \end{pmatrix}}_{otherwis$$

Da die Normalisierung  $a\mapsto \frac{a}{\sqrt{a^2+b^2}},\ b\mapsto \frac{b}{\sqrt{a^2+b^2}},\ c\mapsto \frac{c}{\sqrt{a^2+b^2}}$  stetig ist bzgl. a,b,c, ist der Grenzwert von  $\frac{a}{\sqrt{a^2+b^2}},\ \frac{b}{\sqrt{a^2+b^2}}$  und  $\frac{c}{\sqrt{a^2+b^2}}$  gleich dem Wert in t=0, und damit gleich

$$\times \frac{c_2'(0)}{\sqrt{c_1'(0)^2 + c_2'(0)^2}} - y \frac{c_1'(0)}{\sqrt{c_1'(0)^2 + c_2'(0)^2}} = \frac{1}{\sqrt{c_1'(0)^2 + c_2'(0)^2}} \det \begin{pmatrix} c_1(0) & c_2(0) \\ c_1'(0) & c_2'(0) \end{pmatrix}$$

der analytischen Definition.

Also ist der Richtungsvektor der Grenzwertgeraden (proportional zu)

 $\binom{C_1'(0)}{C_2'(0)}$ , und die Gerade geht durch C(0). Damit ist die Gerade wie in

## Kreistangente

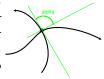


$$\begin{array}{llll} \textbf{Bsp.} & \textbf{Tangente} & \textbf{an} & \textbf{Kreis} & \left\{ \binom{\cos(t)}{\sin(t)}, \right. \\ t & \in & \left[0, 2\pi\right] \right\} & \textbf{in} & t_0 & \textbf{ist} & \textbf{die} & \textbf{Gerade} \\ \left. \left( \binom{\cos(t_0)}{\sin(t_0)} + \binom{-\sin(t_0)}{\cos(t_0)} \right) s, & \textbf{wobei} & s \in \mathbb{R} \right\}. \end{array}$$

Sie ist orthogonal zum Radius (Richtungsvektor vom Radius ist  $\binom{\cos(t_0)}{\sin(t_0)}$  . )

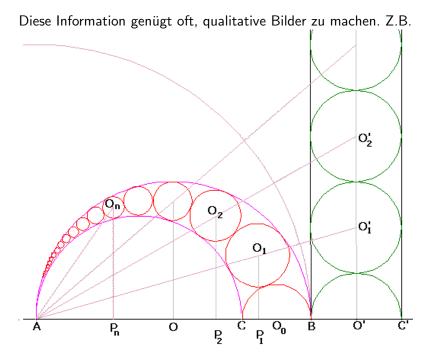
#### Winkeltreuesatz

**Def.** Seien C(t) und  $\overline{C}(t)$  zwei Kurven, die einander im Punkt  $P = C(t_0) = \overline{C}(\overline{t_0})$  schneiden. Der Winkel zwischen den Kurven im Schnittpunkt, ist der Winkel (alpha  $\in [0, \frac{\pi}{2}]$ ) zwischen deren Tangenten im Schnittpunkt. Ist der Winkel = 0, so berühren die Kurven einander



**Satz.** Seien C(t),  $\overline{C}(t)$  glatte ebene Kurven, die im Punkt  $P \neq O$  einander schneiden. Dann gilt: Der Winkel zwischen C und  $\overline{C}$  im Punkt P ist gleich dem Winkel zwischen  $I_{O,r}(C(t))$ ,  $I_{O,r}(\overline{C}(t))$  im Punkt  $I_{O,r}(P)$ .

In Worten: Inversion ist winkeltreu.



**Beweis.** OBdA ist r=1 und  $O=\begin{pmatrix} 0\\0 \end{pmatrix}$ . Dann ist  $I\begin{pmatrix} x\\y \end{pmatrix}=\frac{1}{x^2+y^2}\begin{pmatrix} x\\y \end{pmatrix}$ , und deswegen  $I\left(\binom{C_1(t)}{C_2(t)}\right) = \frac{1}{C_1(t)^2 + C_2(t)^2} \binom{C_1(t)}{C_2(t)}$ . Dann ist der Richtungvektor

deswegen 
$$I\left(\binom{C_1(t)}{C_2(t)}\right) = \frac{1}{C_1(t)^2 + C_2(t)^2} \binom{C_1(t)}{C_2(t)}$$
. Dann ist der Richtungvektor von  $I(C(t))$  gleich 
$$\frac{d}{dt} \left(\frac{1}{C_1(t)^2 + C_2(t)^2} \binom{C_1(t)}{C_1(t)^2 + C_2(t)^2} - 2C_1(t) \frac{C_1(t)C_1'(t) + C_2'(t)C_2(t)}{(C_1(t)^2 + C_2(t)^2)^2}\right) = 0$$

$$\frac{d}{dt} \left( \frac{1}{C_1(t)^2 + C_2(t)^2} \binom{C_1(t)}{C_2(t)} \right) = \begin{pmatrix} \frac{C_1'(t)}{C_1(t)^2 + C_2(t)^2} - 2C_1(t) \frac{C_1(t)C_1'(t) + C_2'(t)C_2(t)}{(C_1(t)^2 + C_2(t)^2)^2} \\ \frac{C_2'(t)}{C_1(t)^2 + C_2(t)^2} - 2C_2(t) \frac{C_1(t)C_1'(t) + C_2'(t)C_2(t)}{(C_1(t)^2 + C_2(t)^2)^2} \end{pmatrix} = \\ \frac{1}{(C_1(t)^2 + C_2(t)^2)^2} \binom{C_2(t)^2 - C_1(t)^2}{-2C_1(t)C_2(t)} - \frac{-2C_1(t)C_2(t)}{C_1(t)^2 - C_2(t)^2} \binom{C_1'(t)}{C_2'(t)} = \frac{1}{\gamma} \begin{pmatrix} \alpha & \beta \\ \beta & -\alpha \end{pmatrix} \binom{C_1'(t)}{C_2'(t)}, \\ \text{wobei } \alpha, \beta, \gamma \text{ nur von } C(t) \text{ abhängen.}$$

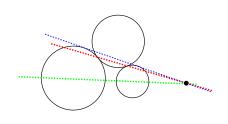
wobei  $\alpha, \beta, \gamma$  nur von C(t) abhängen.

Also werden wir für die Kurve 
$$\overline{C}$$
, s.d.  $\overline{C}(t) = C(t)$ , die Formel  $\frac{d}{dt}I(\overline{C}(t) = \frac{1}{\gamma}\begin{pmatrix} \alpha & \beta \\ \beta & -\alpha \end{pmatrix}\begin{pmatrix} \overline{C}_1^{\prime}(t) \\ \overline{C}_2^{\prime}(t) \end{pmatrix}$  mit denselben  $\alpha,\beta,\gamma$  haben.

Wir wissen aber, dass  $\frac{1}{\gamma}\begin{pmatrix} \alpha & \beta \\ \beta & -\alpha \end{pmatrix}$  zu einer orthogonalen Matrix proportional ist. Also ist  $v\mapsto \frac{1}{\gamma}\begin{pmatrix} \alpha & \beta \\ \beta & -\alpha \end{pmatrix}v$  eine Verkettung von einer orthogonalen Abbildung und einer Streckung. Dann ist der Winkel zwischen u, v gleich dem Winkel zwischen  $\frac{1}{\gamma} \begin{pmatrix} \alpha & \beta \\ \beta & -\alpha \end{pmatrix} v$ ,

$$\frac{1}{\gamma}\begin{pmatrix} \alpha & \beta \\ \beta & -\alpha \end{pmatrix}u$$
, also ist der Winkel zwischen  $C'(t), \overline{C}'(t)$  gleich dem Winkel zwischen  $(I(C(t)))', (I(\overline{C}(t)))'$ .

### Diese Information genügt oft, schulgeometrische Aufgaben zu lösen

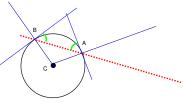


**Aufgabe** Der Kreis S berührt  $S_1$  und  $S_2$ . Man beweise: Die folgenden 3 Geraden

- 1. durch Berührungspunkte.
- 2. durch Mittelpunkte von  $S_1$  und  $S_2$ .
- 3. die Gerade, die beide Kreise berührt

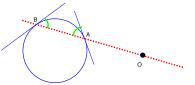
haben einen gemeinsamen Schnittpunkt.

HA: Winkel zwischen Kreis und Gerade fallen in beiden Schnittpunkten zusammen.

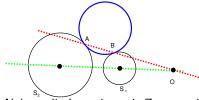


**Beweis:** ACB ist gleichschenklig, und deswegen  $\angle CAB = \angle CBA$ . Da  $\angle CAO = \angle CBO = \frac{\pi}{2}$ , gilt  $\angle BAO = \angle ABO$ .

**Folgerung.** Betrachte ein O auf der Geraden und eine Inversion, die A in B und B in A überführt (d.h.  $|AO| \cdot |BO| = r^2$ ). Dann führt sie den Kreis in sich selbst über.

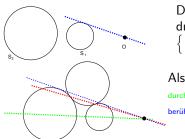


**Beweis.** Die Gerade enthält O und wird deswegen auf sich selbst abgebildet. Der Kreis wird auf einen Kreis abgebildet (Lemma 19). Da der Kreis die Punkte A und B enthält, und da A auf B, B auf A abgebildet wird, wird das Bild des Kreises die Punkte A und B enthalten. Da Inversion winkeltreu ist, erhält sie Winkel zwischen Bild des Kreises und der Geraden, also wird der Kreis auf sich selbst abgebildet.

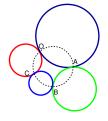


**Lösung der Aufgabe** Betrachte die Gerade durch Berührungspunkte, und die Gerade durch Mittelpunkte von  $S_1$  und  $S_2$ . Sei O deren Schnittpunkt.

Nehme die Inversion mit Zentrum in O, die A in B und B in A überführt  $(r = \sqrt{|OA| \cdot |OB|})$ . Nach HA wird Kreis auf sich selbst abgebildet. Dann wird  $S_1$  auf einen Kreis abgebildet, der Kreis in A berührt. Aber da Gerade auf sich selbst abgebildet wird, und da sie durch Mittelpunkt des Kreises  $S_1$  geht (s.d. Winkel zwischen  $S_1$  und Gerade gleich  $\pi/2$  ist), muss nach Winkeltreuesatz die Gerade durch Bild des Kreises  $S_1$  gehen. Also ist das Bild von  $S_1$  gleich  $S_2$ . Ähnlich zeigt man, dass das Bild von  $S_2$  der Kreis  $S_1$  ist.

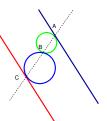


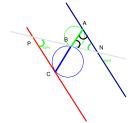
Also haben alle 3 Geraden durch Berührungspunkte, durch Mittelpunkte von  $S_1$  und  $S_2$ , die Gerade, die beide Kreise berührt, einen gemeinsamen Schnittpunkt O.



**Aufgabe** Betrachte die geschlossene Kette aus 4 Kreisen:  $S_1$  berührt  $S_2$ ,  $S_2$  berührt  $S_3$ ,  $S_3$  berührt  $S_4$ , und  $S_4$  berührt  $S_1$ . Man zeige: die Berührungspunkte der Kreise liegen auf einem Kreis.

**Beweis.** Betrachte die Inversion mit Zentrum in *O*. Nach der Inversion werden die Kreise wie rechts aussehen. Der Kreis durch *OCA* wird in eine Gerade durch *C* und *A* überführt. Man zeige: die Gerade enthält *B*.

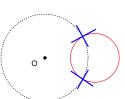


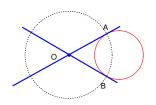


Wir betrachten die gemeinsame Tangente in B. Es gilt:  $\angle CPB = \angle ANB = alpha$ . Nach HA ist  $\angle BAN = \angle ABN$ . Da  $alpha + \angle BAN = \angle ABN = \pi$ , ist  $\angle ABN = \frac{\pi - alpha}{2}$ . Ähnlich, ist  $\angle CBP = \frac{\pi - alpha}{2}$ . Also ist  $\angle CBP = \angle ABN$ , und die Segmente CB und CBA liegen auf einer Geraden.

### Kreise, die zum Inversionskreis orthogonal sind

**Folgerung A** Betrachte einen Kreis, der zum Kreis mit Zentrum in O und Radius r orthogonal ist. Dann gilt: die Inversion  $I_{O,r}$  bildet den Kreis auf sich selbst ab.

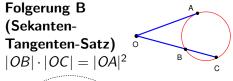




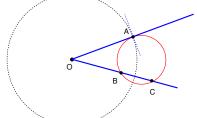
**Beweis.** Die Tangenten zum Kreis sind in den Schnittpunkten orthogonal zu den Tangenten des Inversionskreises, und gehen deswegen durch O.Der Kreis, dessen Tangenten OA und OB, und die Punkte A und B haben die folgenden Eigenschaften:

 $\begin{cases} I(A) = A, \ I(B) = B \\ Bild_I(OA) = (OA) \ Bild_I(OB) = (OB) \\ \text{Kreis berührt } OA \ \text{in } A \ \text{und } OB \ \text{in } B \end{cases} . \qquad \text{Dann}$  berührt das Bild des Kreises  $OA \ \text{in } A \ \text{und}$   $OB \ \text{in } B$ , und deswegen fällt es mit dem Kreis zusammen.

# Sekanten-Tangenten-Satz



**Beweis** Betrachte den Kreis mit Mittelpunkt O und Radius r = |OA|.

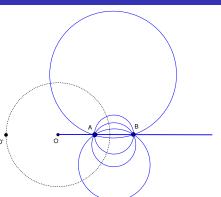


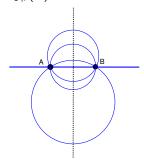
Er ist orthogonal zum Kreis. Dann bildet  $I_{O,r}$  den Kreis auf sich ab. Da  $I_{O,r}$  die Gerade erhält, ist  $I_{O,r}(B) = C$ . Dann ist  $|OB| \cdot |OC| = r^2 = |OA|^2$ .

**Folgerung C** Jeder Kreis, der durch B und  $C := I_{O,r}(B)$  geht (falls  $C \neq B$ , ist zum Kreis um O vom Radius r orthogonal. **Beweis.** Betrechte die Tangentialgerade zum diesem Kreis, welche den Punkt O enthält, sei A der Berührungspunkt. Wegen Sekanten-Tangenten-Satz gilt:  $|OA|^2 = |OB| \cdot |OC|$ . Weil B das Bild von C bezüglich Inversion ist, gilt auch  $r^2 = |OB| \cdot |OC|$ .

# Warum heißt Inversion auch Kreisspiegelung?

**Folgerung D** Alle Kreise, die zum Kreis um O vom Radius r orthogonal sindund Punkt A enthalten (angenommen, A liegt nicht auf dem Kreis um O vom Radius r), haben genau 2 gemeinsame Schnittpunkte (z.B. A und B). Ferner gilt:  $I_{O,r}(A) = B$  und of  $I_{O,r}(B) = A$ .





**Bemerkung** Betrachte die Spiegelung S bzgl. einer Geraden G. Dann sind alle Kreise, die durch  $A \notin G$  und B := S(A) gehen, zur Geraden orthogonal.

**Bemerkung** Inversion von O' vom Bild oben gibt das Bild links.